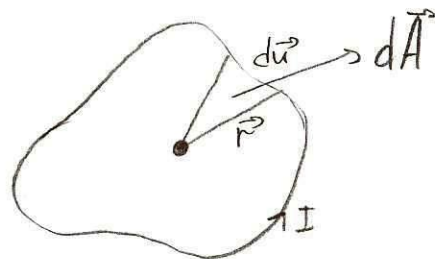


spin-orbit coupling

8 סיבוב

הטורקל המגנטי

$$\vec{\mu} = \oint \vec{I} d\vec{A}$$



$$d\vec{A} = \frac{1}{2} \vec{r} \times d\vec{u}, \quad I = \frac{dq}{dt}$$

$$\vec{\mu} = \frac{1}{2} \oint I \vec{r} \times d\vec{u} = \frac{1}{2} \oint \frac{dq}{dt} \vec{r} \times d\vec{u}$$

$$= \frac{1}{2} \oint dq \vec{r} \times \frac{d\vec{u}}{dt} = \frac{1}{2} \oint dq \vec{r} \times \vec{u} = \frac{1}{2m_e} \oint dq \vec{r} \times \vec{p}$$

הטורקל המגנטי הוא $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$ (הטורקל הזוויתי) ו- $\vec{u} = \frac{d\vec{u}}{dt}$ (המהירות) ו- $\vec{p} = m_e \vec{u}$ (המומנטום).

$$\vec{\mu} = \frac{1}{2m_e} \oint \vec{L} dq = \frac{1}{2m_e} \vec{L} \oint dq = -\frac{\vec{L}}{2m_e} e$$

הטורקל המגנטי הוא \vec{L} (הטורקל הזוויתי) ו- $q = -e$ (הטעם).

$$\vec{\mu} = -\frac{e}{2m_e} \vec{L}$$

הגודל של הטורקל המגנטי $\mu = -\frac{e\hbar}{2m_e} \sqrt{l(l+1)} = -\mu_B \sqrt{l(l+1)}$

הרכיב z של הטורקל המגנטי $\mu_z = -\frac{e\hbar}{2m_e} m_l = -\mu_B m_l$

הגורם $g_s \approx 2$ (הגורם הג'ורג'י) $\mu_s = -\frac{e\hbar}{2m_e} m_s = -g_s \mu_B m_s$, $m_s = \pm \frac{1}{2}$

$$\mu_B = \frac{e\hbar}{2m_e} = 9.27 \times 10^{-24} \frac{J}{T} \quad \text{Bohr magneton}$$

הגורם g_s (הגורם הג'ורג'י) הוא בערך 2.

משטח של קולומה סגורה (צורה כלשהי) יוצר שדה חשמלי אחיד.
 מאנכס הקולומה.

אם נסתכל על המשטח מנקודת מבט של האוקטיון, הרי שיש
 שדה חשמלי אחיד ויש שדה מגנטיקל. שדה חשמלי אחיד.

לפי חוק ביו-סבר השדה החשמלי שיוצר המשטח קודם משטח q
 הנה במהירות \vec{v} בקווצה של צפיפות המטענים \vec{v} קודם למשטח
 קודם

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q(-\vec{v}) \times \vec{r}}{r^3}$$

$$q = ze$$

הסימן של ה- v הפוך מכיוון המסע המאנכס הקולומה.

$$\vec{B} = \frac{\mu_0 ze}{4\pi r^3} \vec{r} \times \vec{v}$$

$$\vec{E} = \frac{ze}{4\pi \epsilon_0 r^3} \vec{r} \Rightarrow \vec{r} = \frac{4\pi \epsilon_0 r^3}{ze} \vec{E}$$

$$\vec{B} = \mu_0 \epsilon_0 \vec{E} \times \vec{v} = \frac{1}{c^2} \vec{E} \times \vec{v}$$

$$\vec{E} = \frac{1}{\epsilon_0} \frac{d\phi}{dr} \vec{r}$$

בהנחה של כח מאנכסי, \vec{v}
 הסימטריה של ϕ גורמת לכך ש- v

$$\vec{B} = \frac{1}{c^2 e r} \left(\frac{d\phi}{dr} \right) \vec{r} \times \vec{v} = \frac{1}{c^2 e r m_e} \left(\frac{d\phi}{dr} \right) (\vec{r} \times \vec{p})$$

$$\Delta E_{so} = - \vec{\mu}_{spin} \cdot \vec{B}_{orbital}$$

$$\vec{\mu}_{spin} = - \frac{e}{2m_e} \vec{L}_s$$

$$\Delta E_{so} = \frac{g_s e}{2m_e} \cdot \frac{1}{c^2 e r} \left(\frac{d\phi}{dr} \right) \cdot \vec{L}_s \cdot (\vec{r} \times \vec{v})$$

$$= \frac{g_s / \mu_B}{\hbar c^2 e m_e} \left(\frac{1}{r} \frac{d\phi}{dr} \right) \vec{L}_s \cdot \vec{L}$$

$$\Delta E_{s_0} \propto \vec{L}_s \cdot \vec{L}$$

$$\vec{L}_s \cdot \vec{L} |\psi\rangle = \Delta E_{s_0} |\psi\rangle$$

$$\vec{J} = \vec{L}_s + \vec{L}$$

$$J^2 = (\vec{L}_s + \vec{L})^2 = L_s^2 + L^2 + \vec{L}_s \cdot \vec{L}$$

$$\vec{L}_s \cdot \vec{L} = J^2 - L^2 - L_s^2$$

$$\vec{L}_s \cdot \vec{L} |\psi\rangle = [J(J+1) - L(L+1) - S(S+1)] |\psi\rangle$$

$$\langle \vec{L}_s \cdot \vec{L} \rangle = J(J+1) - L(L+1) - S(S+1)$$

$$\left. \begin{array}{l} n=1 \\ l=0 \\ j=s \end{array} \right\} \langle \vec{L}_s \vec{L} \rangle = 0$$

מ'נסה מ'לראות מ'לראות

$$n=2 \quad l=0, j=\frac{1}{2}, s=\frac{1}{2}$$

$$l=0, 1 \quad l=1, j=\frac{1}{2}, s=\frac{1}{2}$$

$$l=1, j=\frac{3}{2}, s=\frac{1}{2}$$

$$\langle \vec{L}_s \vec{L} \rangle = j(j+1) - l(l+1) - s(s+1)$$

$$l=0, j=\frac{1}{2}, s=\frac{1}{2}, \langle \vec{L}_s \vec{L} \rangle = \frac{1}{2} \cdot \frac{3}{2} - 0 - \frac{1}{2} \cdot \frac{3}{2} = 0$$

$$l=1, j=\frac{1}{2}, s=\frac{1}{2}, \langle \vec{L}_s \vec{L} \rangle = \frac{1}{2} \cdot \frac{3}{2} - 1 \cdot 2 - \frac{1}{2} \cdot \frac{3}{2} = -2$$

$$l=1, j=\frac{3}{2}, s=\frac{1}{2}, \langle \vec{L}_s \vec{L} \rangle = \frac{3}{2} \cdot \frac{5}{2} - 1 \cdot 2 - \frac{1}{2} \cdot \frac{3}{2} =$$

$$\frac{15}{4} - \frac{3}{4} - \frac{3}{4} = 1$$

